Стационарная спутниковая ГНСС станция на Ublox ZED-F9P



Обшие сведения

Данный документ описывает создание стационарной спутниковой GNSS станции на базе навигационного чипа Ublox ZED-F9P и одноплатного компьютера Raspberry Pi Zero W (далее - *база*).

Краткое описание комплекса

База представляет собой набор устройств объединенных в единый комплекс и предназначена для получения спутниковых навигационных данных и их передачи на NTRIP-сервер.

Применение

- 1. Создание RTK-сетей;
- 2. Получение данных с NTRIP-сервера в формате RINEX для последующей обработки спутниковых измерений в режиме «статика» при создании опорных геодезических сетей, создании геодезического разбивочного обоснования строительства, создании планововысотного обоснования для инженерных изысканий, обработке аэрофотосъемки и пр.
- 3. Получение корректирующих поправок передвижными спутниковыми геодезическими приемниками (роверами) при выполнении работ в режиме «RTK» (real time kinematic).

Основные характеристики устройства:

• Количество каналов 184

• Отслеживание сигналов GPS/QZSS L1C/A, L2C

ГЛОНАСС L1OF, L2OF

BeiDou B1I, B2I Galileo E1-B/C, E5b

SBAS L1C/A

Точность
 Статика: 5 мм + 0.5 мм/км

• Время инициализации около 5 секунд

• Частота

записи/позиционирования до 20 Гц

• Форматы данных NMEA, UBX, RTCM3

• Антенный разъем SMA, для подключения внешней GNSS-антенны;

• Коммуникации 2xUSB, WiFi, Bluetooth

• Питание BHeIIIHee -5V/1A

USB - для настройки устройства, подключения внешнего источника питания, передачи данных.

Wifi - для обеспечения передачи данных в Internet.

Комплектующие

- Мультичастотный GNSS приемник Ublox ZED-F9P;
- Одноплатный компьютер Raspberry Pi Zero W;
- Карта памяти микро SD не менее 16 Gb;
- Кабель USB ОТG (тип А «мама» микро);
- Кабель USB (тип A «папа» микро) 3 шт.;
- Адаптер питания DC 220V INPUT/5V OUTPUT 2 шт.;
- Кабель антенный SMA «папа» TNC «папа», длина по потребности;
- GNSS антенна;
- 3G/4G маршрутизатор;
- Монтажный ящик.

Приобретение основных комплектующих

Ublox ZED-F9P - GNSS OEM Store



Raspberry Pi Zero W – во многих Internet-магазинах (например - Aliexpress.com)



Кабель антенный SMA «папа» - TNC «папа» - Zeatop Hendar Official Store



GNSS антенна - TOPGNSS Store



Ссылки на приобретение карты памяти микро SD, USB кабелей, DC адаптера и 3G/4G маршрутизатора - в данном документе не приводятся.

Принципиальная схема устройства

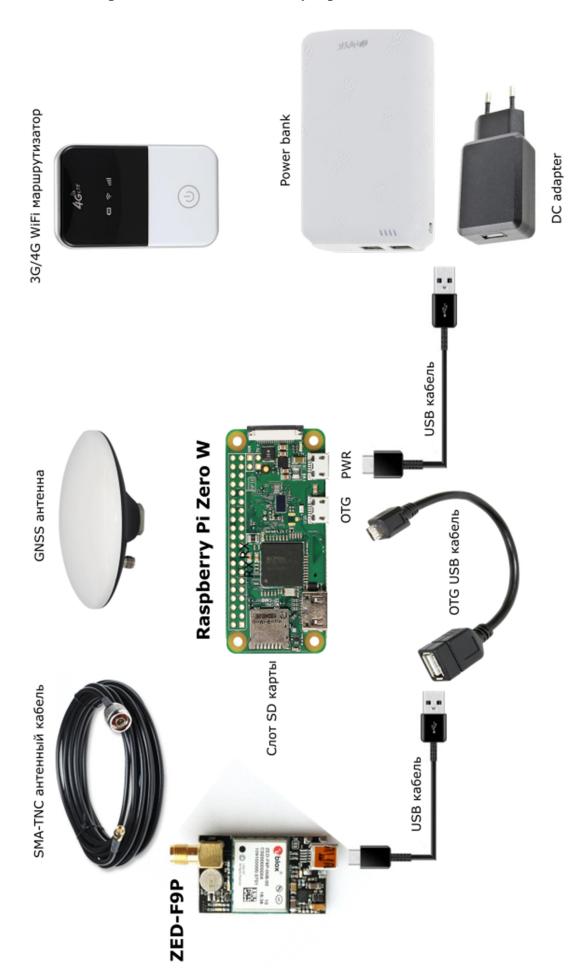


Схема 1.

Подготовка Raspberry Pi Zero W

- 1. Скачать образ для установки Raspbian на карту памяти можно здесь: Raspberrypi.org Достаточно скачать Raspbian Buster Lite, так как монитор в устройстве отсутствует. Для записи образа на карту памяти в Windows можно воспользоваться утилитами Win32diskimager, Rufus, Universal USB Creator, Balena Etcher для MAC OS. Детальное описание процедуры создания загрузочной карты памяти приведено на Raspberrypi.org/documentation/installation/installing-images.
- 2. При помощи *Блокнота* создать на ПК пустой текстовый файл ssh, без расширения.
- 3. При помощи *Блокнота* создать на ПК текстовый файл wpa_supplicant.conf Вставить следующий текст:

```
country=RU
ctrl_interface=DIR=/var/run/wpa_supplicant GROUP=netdev
update_config=1

network={

ssid="SSIDNAME" # название WiFi сети
scan_ssid=1
psk="PASSWORD" # пароль WiFi сети
key_mgmt=WPA-PSK

}
```

- * SSIDNAME и PASSWORD задаются пользователем, они будут использованы для дальнейшей настройки Raspberry Pi и создания подключения к NTRIP-кастеру.
- 4. При помощи *Проводника* записываем эти 2 файла в «корень» карты памяти.
- 5. Устанавливаем на ПК ssh-клиент типа PuTTY или WinSCP.
- 6. Необходимо при помощи смартфона или 3G/4G роутера создать WiFi-сеть с названием и паролем, прописанными в wpa_supplicant.conf.
- 7. Подключаем ПК, с которого будем настраивать Raspberry Pi, к созданной WiFi-сети.
- 8. Вставляем в Raspberry Pi карту памяти с предустановленной ОС, подключаем USB кабель в разъем PWR и через DC адаптер подключаем Raspberry Pi к сети 220В.
- 9. При помощи IP сканеров, например таких как, Fing для Андроид или Advanced IP Scanner для Windows, определяем IP адрес Raspberry Pi.
- 10. При помощи ssh-клиента подключаемся к Raspberry Pi (username: pi, password: raspberry):

Установка ПО на Raspberry Pi

Перед установкой программного обеспечения необходимо запустить raspi-config

\$ sudo raspi-config

Выберите Expand Filesystem, также можно изменить пароль пользователя, региональные настройки времени и пр.

Перезапустите Raspberry Pi

\$ sudo reboot

Далее, необходимо обновить систему и снова перезапустить Raspberry Pi

\$ sudo apt update

\$ sudo apt full-upgrade

\$ sudo reboot

Пакет программ RTKLIB

Устанавливаем на Raspberry Pi пакет программ RTKLIB.

Если вы подключились к Raspberry Pi посредством WinSCP:

- 1. Скачайте на ПК ZIP-архив из репозитория GitHUB;
- 2. Разархивируйте его и скопируйте содержимое в /home/pi/RTKLIB
- 3. Перейдите в каталог с программой str2str

\$ cd RTKLIB/app/str2str/gcc

4. Отредактируйте makefile

\$ sudo nano makefile

строки

BINDIR = /usr/local/bin

SRC = ../../../src

замените на

BINDIR = /home/pi/RTKLIB/bin

SRC = /home/pi/RTKLIB /src

5. Выйдите из редактора с сохранением и сделайте следующее:

\$ sudo make

\$ sudo cp str2str /home/pi/RTKLIB/bin/str2str

\$ sudo chmod +x /home/pi/RTKLIB/bin/str2str

Если вы подключились к Raspberry Pi посредством PuTTY:

1. Выполните следующее

\$ sudo git clone https://github.com/tomojitakasu/RTKLIB.git

2. Выполните пункты 3-5, описанные выше.

Скрипт для запуска устройства в режиме «базы» при помощи str2str

\$ sudo nano strubx

вставить

#!/bin/bash

Прием данных с Ublox ZED-F9P, отправка на NTRIP-кастер rtk2go.com # в формате RTCM3

sudo /home/pi/RTKLIB/bin/str2str -in serial://ttyACM0:115200#ubx –out ntrips://:password@rtk2go.com:2101/MntPoint#rtcm3 -msg "1005(10),1077(1),1087(1), 1097(1), 1127(1), 1230(30)" -opt TADJ=1.000 -p lon lat hbase -a AntennaName -i ReceiverName

password – пароль предоставленный rtk2go.com

MntPoint – название вашей базовой станции (например: MBS1)

! Все переменные в запуске программы str2str: расположение программы, скорость передачи данных, форматы данных, учетные данные NTRIP-кастера, RTCM сообщения и пр. могут быть изменены пользователем по потребности.

Полное описание программы str2str см. руководство к RTKLIB.

Правила подключения к NTRIP-кастеру RTK2GO см. www.rtk2go.com/how-to-connect/.

Если в качестве NTRIP-кастера используется другой сетевой ресурс, такой как *HIVE3* или *YouCORS*, то необходимо использовать соответствующие учетные данные.

Сделайте скрипт запускаемым

\$ sudo chmod +x strubx

Для автозапуска при включении устройства

\$ sudo nano /etc/rc.local

вставить в конце перед exit 0

/home/pi/strubx

! Для более корректного запуска и выключения программы, автозагрузку лучше не использовать. Подробнее о дистанционном (удаленном) запуске, см. ниже, в пункте «Сборка и работа устройства».

ПО дистанционного управления

Для удаленного управления устройством требуется установить на Raspberry Pi программу Remote.it

\$ sudo apt-get update
\$ sudo apt-get install connectd
\$ sudo connectd_installer

B connectd_installer настроить вариант подключения по SSH.

Для удаленного доступа со смартфона, установите remote.it для IOS или для Android. Также, на смартфоне должен быть установлен любой SSH-клиент, например: Termius.

Настройка приемника Ublox ZED-F9P

Описание ublox ZED-F9P - https://www.u-blox.com/en/product/zed-f9p-module.

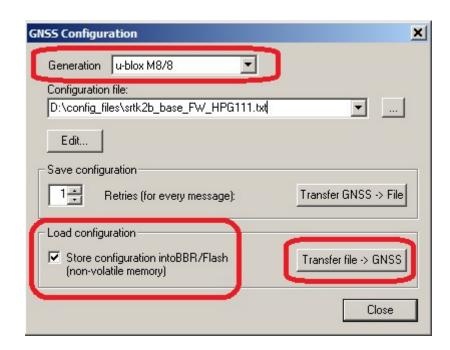
Устанавливаем на ПК u-center.

При помощи USB-кабеля необходимо соединить приемник с ПК.

Запускаем u-center, подключаемся к приемнику на COM-порту, указанному в *Диспетиере устройств*.

Далее, требуется загрузить на приемник файл конфигурации:

Tools – Receiver Configuration...



Данный файл конфигурации обеспечивает нормальную работу приемника в режиме «База».

Конкретный пользователь может настроить приемник самостоятельно с учетом своих потребностей:

View – Configuration view

или

View - Generation 9 Configuration view

Сборка и работа устройства

Собираем устройство согласно, приведенной выше Схеме 1.

3D модели корпуса для приемника – скачать.

3D модель корпуса для Raspberry Pi - скачать, а также можно найти в Интернет в большом количестве.

Сборка рабочего комплекта, настройка и запуск базы

- Соедините приемник с Raspberry Pi при помощи ОТG и USB кабелей;
- Соедините Raspberry Pi с адаптером питания при помощи USB кабеля;
- Включите 3G/4G роутер, в режиме точки доступа, с WiFi-сетью, прописанной в wpa_supplicant.conf;
- Соедините антенным кабелем приемник с GNSS-антенной,
- Включите адаптер питания в розетку.

Произойдет загрузка системы Raspberry Pi, запустится скрипт запуска программы str2str, начнется передача данных на NTRIP-кастер.

Просмотреть статус базы на rtk2go можно здесь.

Дистанционное управление устройством

Если вы находитесь в радиусе действия WiFi-сети базы, сделайте следующее:

- Подключите смартфон, к созданной WiFi-сети;
- Запустите Fing, определите IP-адрес устройства;
- Подключитесь к устройству при помощи Termius.

На смартфоне запустится окно терминала Raspberry Pi.

Теперь вы можете запускать и останавливать передачу данных.

Например:

определить PID str2str

```
$ ps -C str2str
```

остановить str2str

\$ sudo kill PID

снова запусть скрипт

\$./strubx

Если вы находитесь вне радиуса действия WiFi-сети базы:

- При использовании смартфона нужно запустить remote.it и выбрать нужное устройство. Автоматически запустится Termius с учетными данными, выбранного устройства. Введите имя и пароль устройства. Запустится окно терминала Raspberry Pi.
- При использовании ПК откройте https://remote.it в своем браузере, войдите в свою учетную запись. Вы должны увидеть свое устройство в списке устройств вашей учетной записи и можете подключиться к нему. Нажмите «Имя устройства», а затем выберите

одну из служб remote.it, которые вы настроили для создания соединения с сервером устройства.

Например, если у вас есть служба SSH, вы должны щелкнуть службу SSH для подключения, и примерно через 10-15 секунд вам дадут имя хоста (например, proxy21.rt3.io) и порт (например, 33001). Теперь вы можете подключиться к устройству при помощи PuTTY или WinSCP.

Фото существующей базовой станции







Контакт разработчика

support@joecad.top